

**UNIVERSITATEA "LUCIAN BLAGA" DIN SIBIU  
FACULTATEA DE INGINERIE  
DEPARTAMENTUL DE CALCULATOARE SI INGINERIE ELECTRICA**

**TEMATICA SI BIBLIOGRAFIE**

**pentru proba 1**

***"Evaluarea cunoștințelor fundamentale și de specialitate"***

**din cadrul**

**EXAMENULUI DE DIPLOMA**

**sesiunile: iulie 2014 si februarie 2015**

**SIBIU**

**- 2013 -**

## **CUPRINS**

### **1. DISCIPLINE FUNDAMENTALE**

- 1.1 Introducere în Ingineria Electrică**
- 1.2 Electrotehnica**
- 1.2 Electronică analogică**
- 1.3 Măsurări electrice și electronice**
- 1.4 Ingineria sistemelor mecanice**

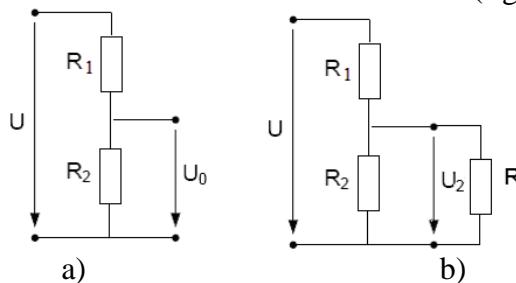
### **2. DISCIPLINE DE SPECIALITATE**

- 2.1 Mașini electrice**
- 2.2 Acționări electrice**
- 2.3 Echipamente electrice**
- 2.4 Electronică de putere**
- 2.5 Producerea, transportul și distribuția energiei electrice**
- 2.6 Automatizari pentru mașini unelte**

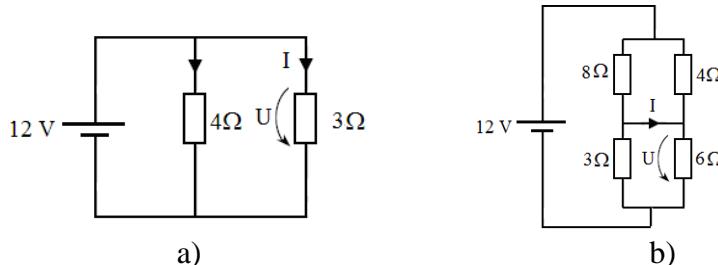
## 1. DISCIPLINELE FUNDAMENTALE:

### 1.1 INTRODUCERE ÎN INGINERIA ELECTRICĂ

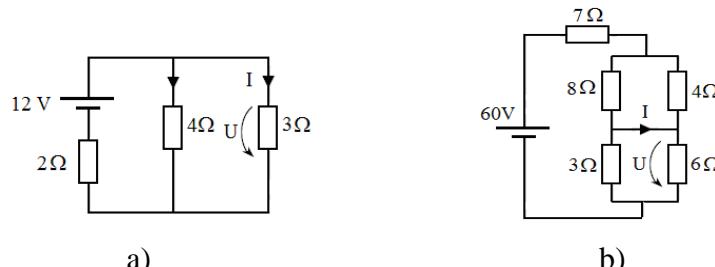
- Doua surse de t.e.m. egale  $E_1 = E_2 = E = 110V$  si rezistente interne  $r_1 = 2\Omega$  si  $r_2 = 4\Omega$ , sunt legate in paralel si alimenteaza un consumator cu rezistenta  $R=150\Omega$ . Sa se determine curentul care parcurge consumatorul si tensiunea la bornele acestuia.
- Un divizor de tensiune format din rezistentele  $R_1=20\Omega$  si  $R_2=40\Omega$ , este alimentat cu tensiunea  $U=12V$ . Sa se calculeza tensiunea obtinuta la bornele de iesire daca:
  - divisorul functioneaza in gol (fig. a);
  - divisorul alimenteaza o sarcina cu rezistenta  $R=100\Omega$  (fig. b).



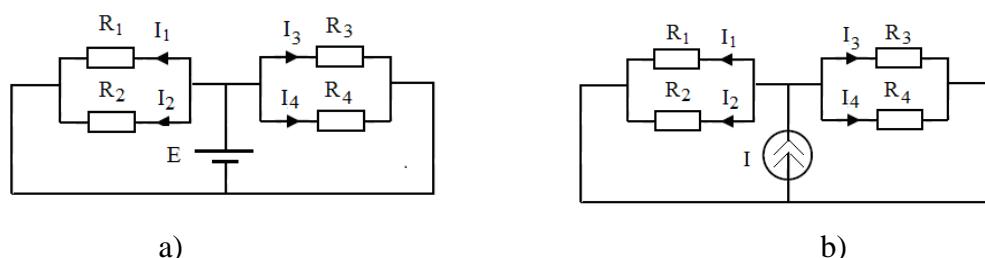
- Sa se determine curentul  $I$  si tensiunea  $U$  in circuitele din figurile urmatoare:



- Sa se determine curentul  $I$  si tensiunea  $U$  in circuitele din figurile urmatoare:

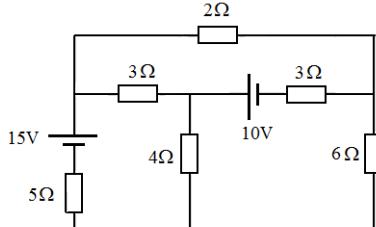


- Sa se determine expresiile curentilor  $I_1$ ,  $I_2$ ,  $I_3$ ,  $I_4$  in circuitele din figurile urmatoare:

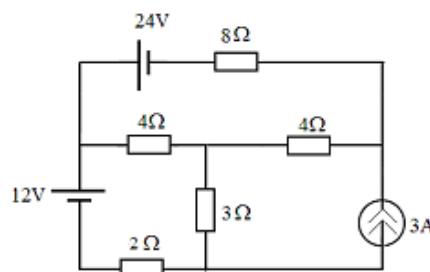


Se dau:  $E = 10V$ ,  $I = 10A$ ,  $R_1 = 3\Omega$ ,  $R_2 = 6\Omega$ ,  $R_3 = 4\Omega$ ,  $R_4 = 12\Omega$ .

6. Sa se scrie ecuațiile necesare calculului curentilor în circuitele din figurile următoare, folosind teoremele lui Kirchoff.

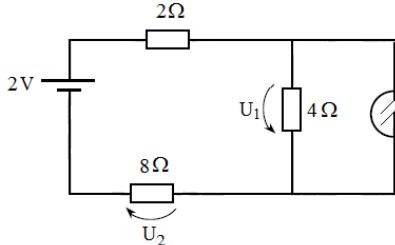


a)

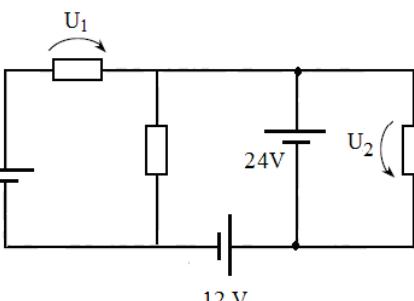


b)

7. Sa se determine tensiunile  $U_1$  și  $U_2$  în circuitele din figurile următoare:



a)



b)

8. Se dau:

$$\begin{cases} i_1(t) = 4\sqrt{2} \sin(100\pi \cdot t - \frac{\pi}{4}) \\ i_2(t) = 4\sqrt{2} \sin(100\pi \cdot t + \frac{\pi}{3}) \end{cases}$$

a) Pentru  $i_2(t)$  sa se precizeze: val. maxima, val. efectiva, faza, faza initiala, pulsatia, frecventa si perioada;

b) Sa se reprezinte curentii pe acelasi grafic in functie de "  $\omega \cdot t$  "

9. Scrieți expresia dependenței tensiunii „de la priză“ (220V – 50Hz), în funcție de timp.

10. Două rezistențe identice sunt conectate la două surse de tensiune ideale: una cu o t.e.m. continuă de 10 volți, iar a doua cu o t.e.m. sinusoidală, cu amplitudinea de 13,707 volți. Care rezistență se încălzește mai tare și de ce?

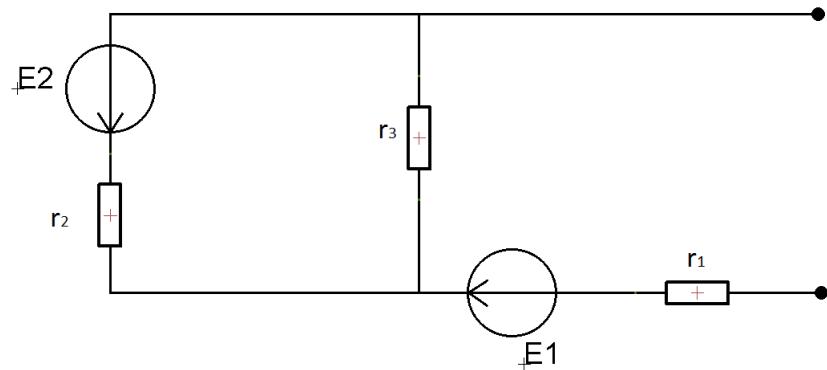
### Bibliografie:

1. A. Timotin și alții – Lecții de Bazele Electrotehnicii, Editura didactică și pedagogică, București 1970
2. Constantin Șora – Bazele Electrotehnicii, Editura didactică și pedagogică, București 1982
3. Marius Preda și alții – Bazele Electrotehnicii, Editura didactică și pedagogică, București 1980
4. Remus Răduleț – Bazele Electrotehnicii, Probleme, vol. I și II, Editura didactică și pedagogică, București 1981
5. Marius Preda și alții – Electrotehnica. Probleme, Editura didactică și pedagogică, București 1976

## 1.2. ELECTROTEHNICĂ

### Electrocinetică și circuite de curent continuu.

1. Se consideră circuitul din figură.

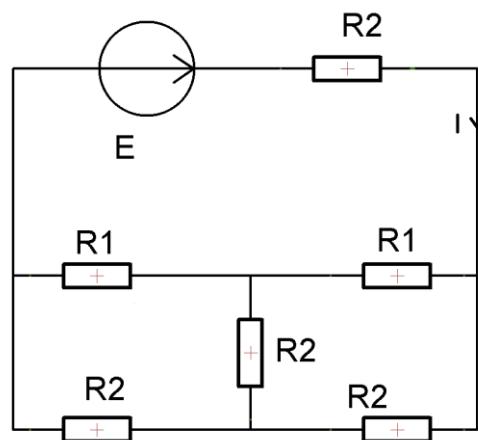


Se dau:

$$E_1 = 7 \text{ V}; r_1 = 0,8 \Omega; E_2 = 5 \text{ V}; r_2 = 2 \Omega; r_3 = 3 \Omega.$$

Să se înlocuiască circuitul printr-un generator de curent echivalent.

2. Se consideră circuitul din figură.



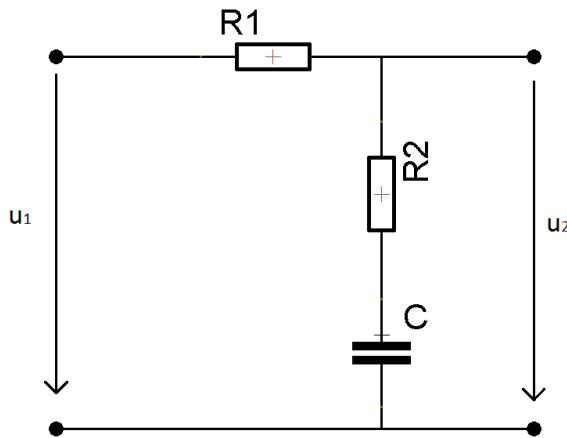
Se dau:

$$E = 14 \text{ V}; R_1 = 10 \Omega; R_2 = 5 \Omega.$$

Să se calculeze curentul  $I$ .

### Circuite în regim sinusoidal. Curentul alternativ monofazat.

3. Definiți impedanța complexă echivalentă a unui circuit dipolar pasiv în regim sinusoidal.  
4. Se consideră circuitul din figură.



Se dau:

$$R_1=20 \Omega; R_2=4 \Omega, C=5000/6\pi \mu F.$$

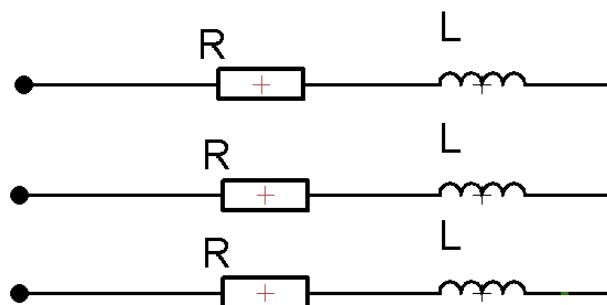
Se alimentează circuitul cu tensiunea  $u_1=141\sin 100\pi t$  V.

Să se calculeze tensiunea  $u_2$ .

### Circuite trifazate.

5. Se consideră un receptor trifazat echilibrat care absoarbe puterea activă  $P=10$  kW la factorul de putere  $\cos \varphi =0,5$  inductiv de la o rețea simetrică având tensiunea de linie  $U_l=400$  V și frecvență  $f=50$  Hz. Să se stabilească schema echivalentă în stea a acestui receptor (rezistență și reactanță pe fază).

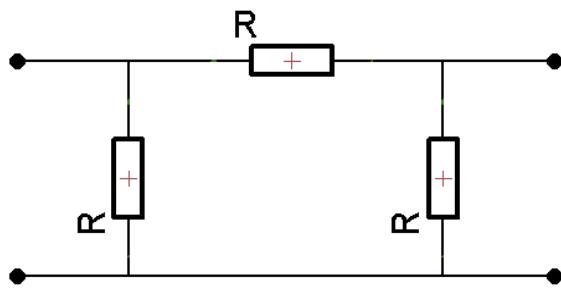
6. Se consideră receptorul trifazat echilibrat din figură, cu  $R=4 \Omega$ ,  $L=30/\pi$  mH. Rețeaua are tensiunea de linie  $U_l=400V$  și frecvență  $f=50Hz$ .



Să se calculeze valorile condensatoarelor care montate în triunghi la bornele receptorului aduc factorul de putere la valoarea  $\cos \varphi '=1$ .

### Cuadripoli. Filtre.

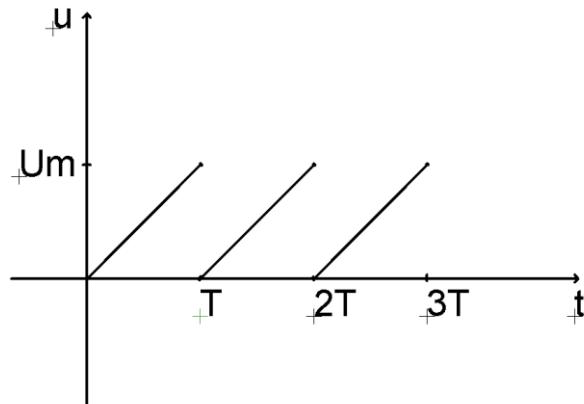
7. Definiți impedanțele de intrare (primară și secundară) pentru un cuadripol.
8. Se consideră cuadripolul din figură.



Să se calculeze impedanța caracteristică a quadripolului.

#### Circuite electrice în regim periodic nesinusoidal.

9. Cum definiți armonica de ordinul  $n$  a unei mărimi periodice nesinusoidale?
10. Se consideră tensiunea periodică nesinusoidală având forma de variație în timp din figură.



Să se calculeze valoarea efectivă a tensiunii  $u$ .

#### BIBLIOGRAFIE

- Vasile Mircea Popa – Electrotehnică, partea I, Editura „Alma Mater”, Sibiu, 2010.  
 Vasile Mircea Popa – Electrotehnică, partea a II-a, Editura „Alma Mater”, Sibiu, 2010.  
 Constantin Şora – Bazele electrotehnicii, Editura Didactică și Pedagogică, Bucureşti, 1982.

### 1.3 ELECTRONICĂ ANALOGICĂ

1. Ce înseamnă trecerea curentului electric prin:

- a. conductor metalic
- b. semiconductor intrinsec
- c. semiconductor N
- d. semiconductor P

*Obs: Toate materialele sunt la temperatură ambientă.*

2. Simboluri pentru:

- e. diodă
- f. dioda Zenner
- g. tranzistor NPN
- h. tranzistor PNP
- i. tranzistor cu efect de câmp cu jonctiuni (TECJ) cu canal N
- j. tranzistor cu efect de câmp metal oxid semiconductor (TECMOS) cu canal indus N
- k. tranzistor cu efect de câmp metal oxid semiconductor (TECMOS) cu canal indus P
- l. tranzistor bipolar cu grilă (poartă) izolată (IGBT)
- m. amplificator operațional

3. Caracteristica de transfer (trasată grafic) pentru:

- n. tranzistor NPN ( $I_C=f(U_{BE})$ ;  $U_{CE}=\text{constant}$ )
- o. tranzistor TECJ canal N ( $I_D=f(U_{GS})$ ;  $U_{DS}=\text{constant}$ )
- p. tranzistor TECMOS canal N ( $I_D=f(U_{GS})$ ;  $U_{DS}=\text{constant}$ )
- q. tranzistor TECMOS canal P ( $I_D=f(U_{GS})$ ;  $U_{DS}=\text{constant}$ )

4. Să se determine PSF ( $I_C$ ,  $U_{CE}$ ) pentru tranzistoarele din figura 1.

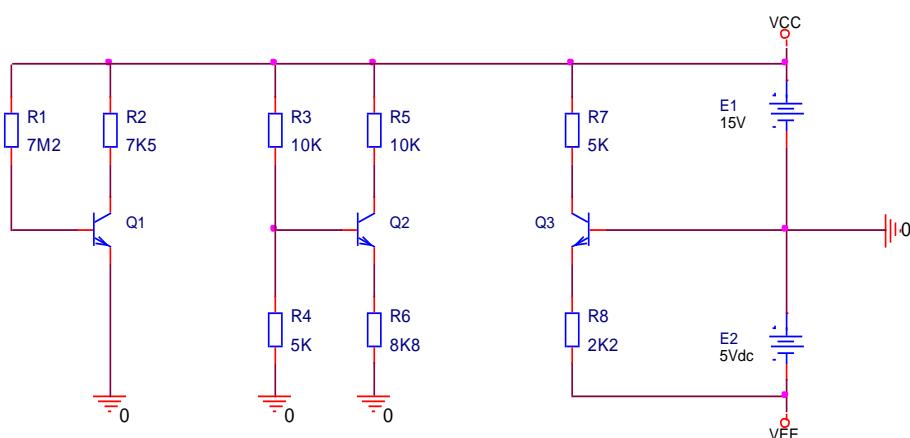


Fig. 1

Toate tranzistoarele au :

$$U_{BEd}=U_{BEc}=U_{BEs}=0.6V$$

$$\beta=500$$

5. Pentru circuitele din figura 2, să se determine tensiunile (potențialele electrice) în punctele OUT\_1, OUT\_4, OUT\_5.

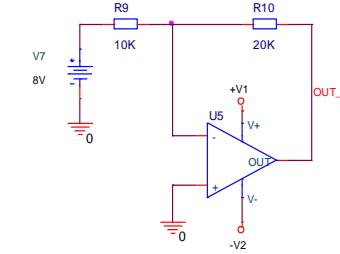
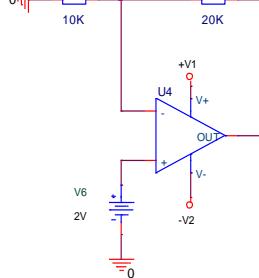
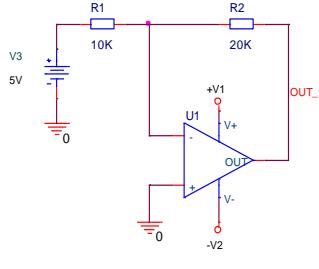
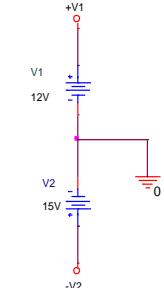


Fig. 2

6. Pentru circuitul din figura 3 să se determine și să se deseneze cronogramele  $u_1, u_2, u_3, u_4$  pe durata a două perioade a tensiunii electromotoare  $e_1$ .

$e_1$  are frecvența 50 Hz și valoarea efectivă 230 V.

TR1 are număr spire în primar  $n_1=230$ , respectiv în secundar  $n_2=20$

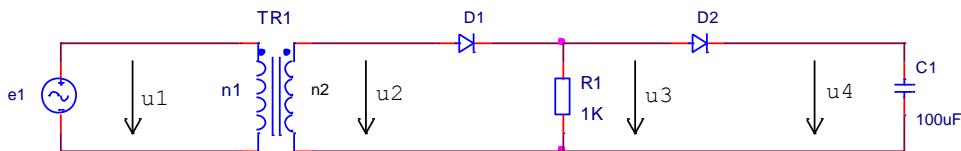


Fig. 3

7. Pentru circuitul din figura 4 să se deseneze cronogramele  $u_1, u_{BE}, i_C, u_{CE}$  pe durata a două perioade a tensiunii de intrare  $u_1$ . Tranzistorul bipolar are:

$$U_{BEd}=U_{BEc}=U_{BEs}=0.6V$$

$$\beta=100$$

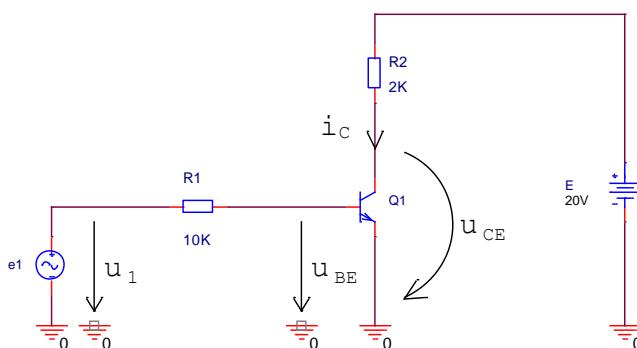


Fig. 4.

8. Pentru circuitele din figura 5 să se determine starea tranzistoarelor și potențialele în punctele D<sub>1</sub>, D<sub>2</sub>, D<sub>3</sub>, D<sub>4</sub>, D<sub>5</sub>. Tranzistoarele au valoarea absolută a tensiunii de prag  $|U_P| = 2\text{volt}$

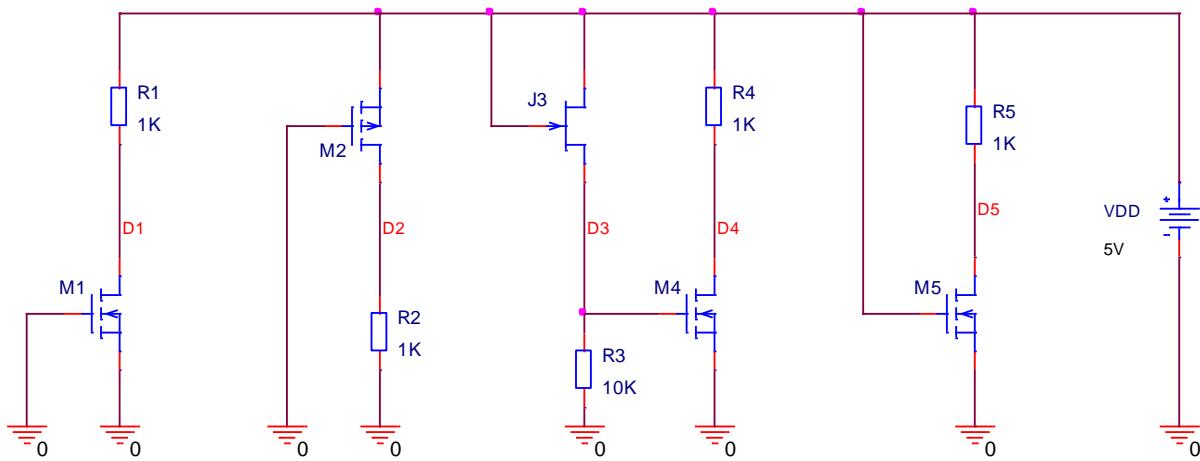


Fig. 5.

9. Pentru circuitele din figura 6, să se determine tensiunile (potențialele electrice) în punctele OUT\_2, OUT\_3, OUT\_6. AO se consideră ideale.

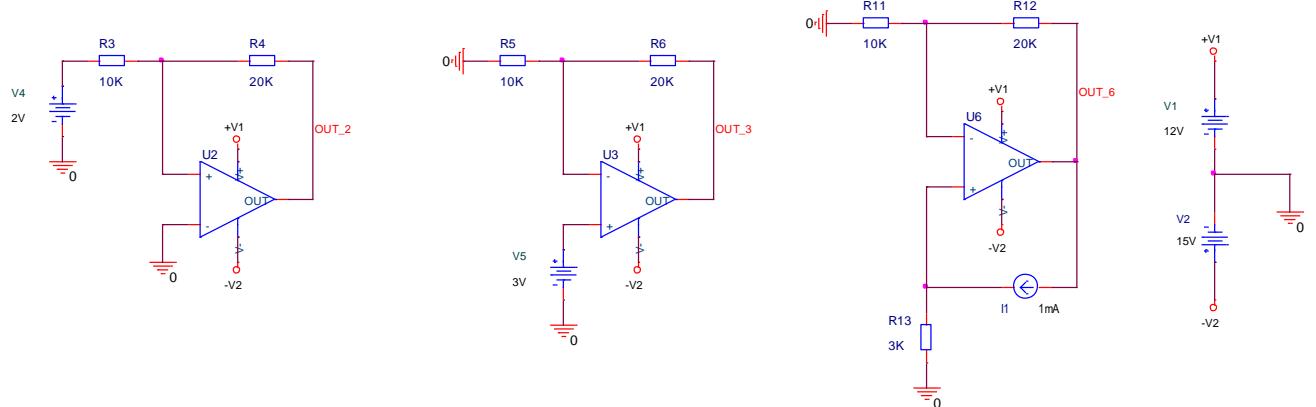


Fig. 6.

10. Pentru circuitele de integrare din figura 7 să se determine tensiunile de ieșire. Se consideră că tensiunea pe condensatorul C<sub>1</sub>, respectiv C<sub>2</sub>, la momentul zero are valoarea zero.

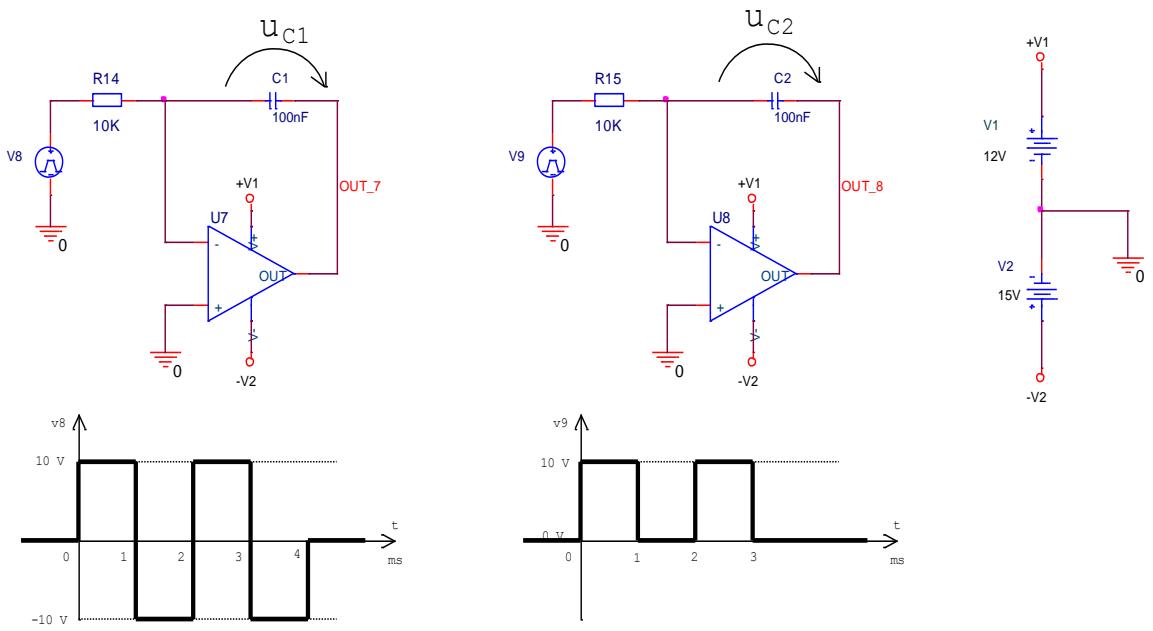


Fig. 9.

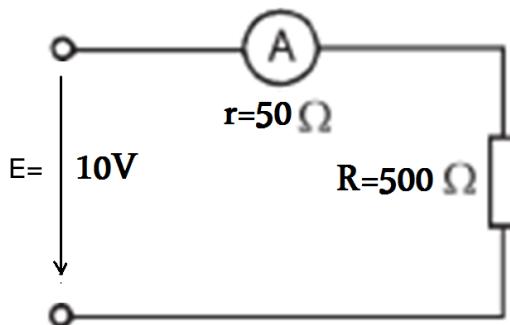
### BIBLIOGRAFIE:

- Mihu I.P., „*Dispozitive și circuite electronice*“, vol.I, Ed. Universității „Lucian Blaga“ Sibiu, 1997.
- Manolescu A., ş.a., „*Circuite integrate liniare*“, EDP Bucureşti 1983
- Gray P., Meyer R., „*Circuite integrate analogice – analiză și proiectare*“, Editura Tehnică. Bucureşti 1983

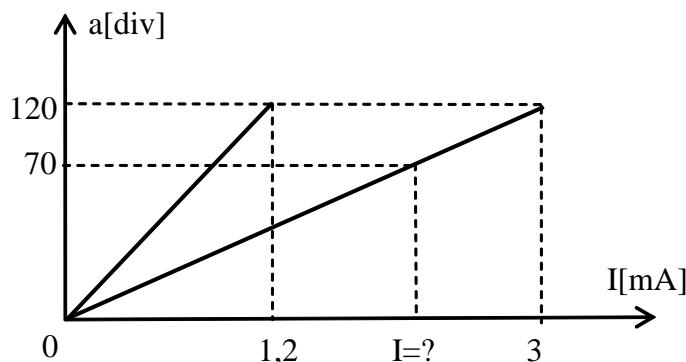
#### 1.4. MĂSURĂRI ELECTRICE ȘI ELECTRONICE

1. Pentru măsurarea curentului consumat de rezistență  $R$ , un ampermetru este montat în circuitul din figură. Să se calculeze:

- eroarea absolută și eroarea relativă în procente a măsurării;
- puterea disipată în ampermetru și în sarcina rezistivă.

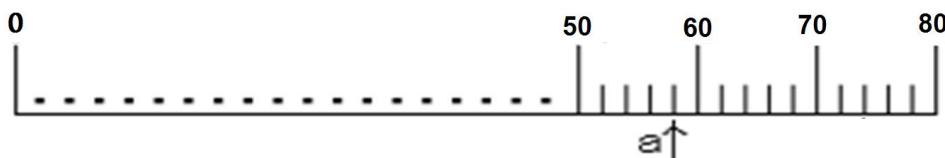


2. Figura de mai jos reprezinta caracteristica de transfer a unui miliampermetru analogic.



- Să se precizeze care sunt domeniile de măsurare.
- Să se determine sensibilitatea și constanta pe fiecare domeniu de măsurare.
- Cât este valoarea curentului  $I$ ?

3. Figura de mai jos reprezinta scara gradată a unui voltmbru analogic de c.c. cu domeniul de măsurare de 20 de volți.

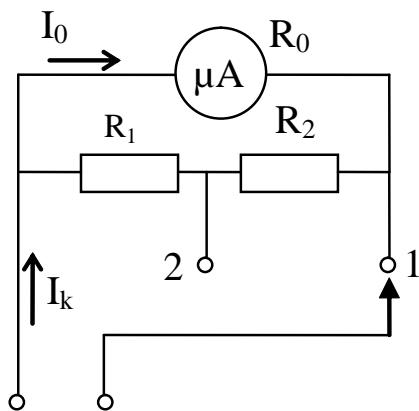


- Să se determine sensibilitatea și constanta voltmetrului?
- Cât este tensiunea masurată dacă indicatorul este pe poziția 'a'
- Cunoscând că rezistența internă a voltmetrului este de  $100K\Omega$ , ce rezistență adițională trebuie adăugată pentru extinderea domeniului de măsurare la 240 V.

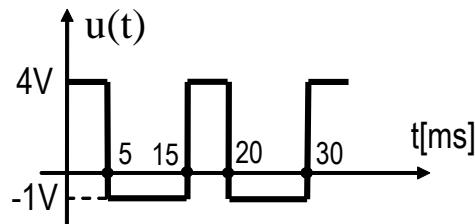
4. Un ampermetru de c.c. are domeniul de măsurare de 5A și clasa de precizie de 1,5. Cât este eroarea maximă admisibilă a ampermetrului?

5. Definiți banda de frecvență a unui aparat de măsurat. Trasati caracteristica amplitudine funcție de frecvență.

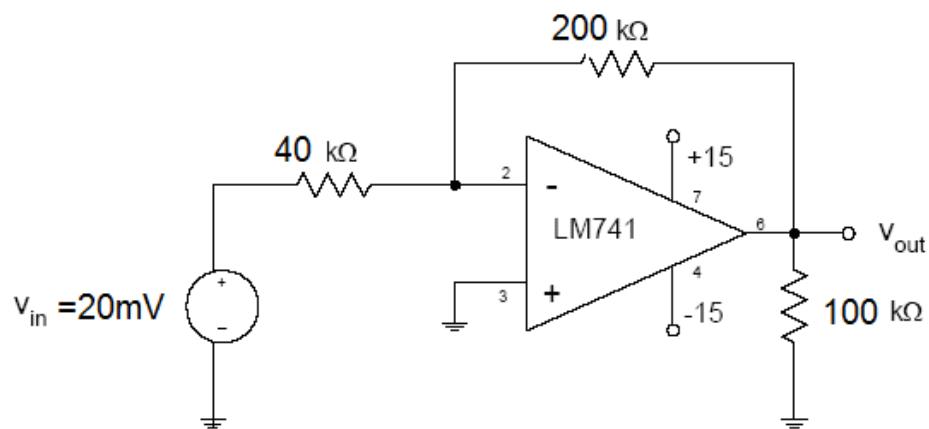
6. Să se determine domeniile de măsurare ale ampermetrului din figură cunoscând: curentul nominal al instrumentului  $I_0=200\mu A$ ; rezistența internă  $R_0=19\Omega$ ;  $R_1=0,25 \Omega$  și  $R_2=0,75 \Omega$ .



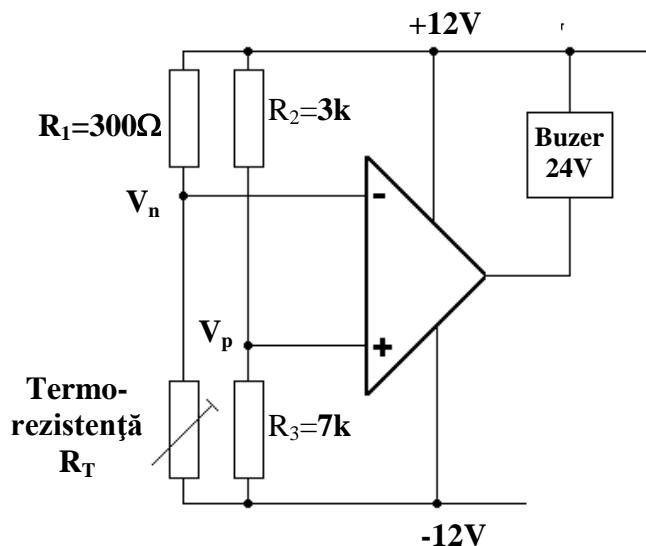
7. Cu un voltmtru analogic de tensiune continuă se măsoară următoarea tensiune. Cât este tensiunea indicată de voltmtru.



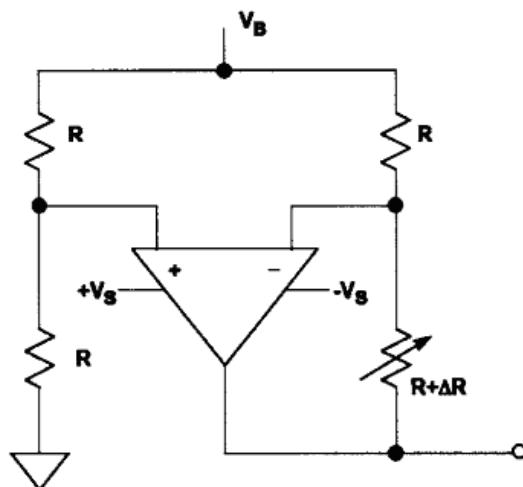
8. Să se determine amplificarea de putere ca raport și în decibeli pentru amplificatorul din figură.



9. Care este valoarea minimă a rezistenței termorezistenței, pentru care alarma de temperatură din figură intră în funcțiune.



10. Să se determine tensiunea la ieșirea circuitului din figură, cunoscând că rezistența nominală a mărcii tensometrice este  $R=50\Omega$ , iar creșterea rezistenței ca urmare a forței aplicate, este de 10%. Se cunoaște tensiunea de excitație (alimentare),  $V_B=10V$ .



## BIBLIOGRAFIE:

1. M. Bogdan- Măsurări electrice și electronice, Note de curs, 2011.
2. M. Bogdan – Măsurări electrice II, Editura U.L.B.S., Sibiu, 2004.
3. M. Bogdan – Instrumentație de măsurare, Editura U.L.B.S., Sibiu, 2001.
4. M. Bogdan – Introducere în ingineria electrică, Editura U.L.B.S., Sibiu, 2008.
5. M. Bogdan, M. Panu – Noțiuni generale de inginerie electrică și electronică, Editura U.L.B.S., Sibiu 2000

## 1.5. INGINERIA SISTEMELOR MECANICE

1. Definiti notiunea de arbore. Diferenta intre osii si arbori. Clasificarea arborilor. Solicitarile principale ale arborilor. Calculul arborilor solicitati la torsiune.

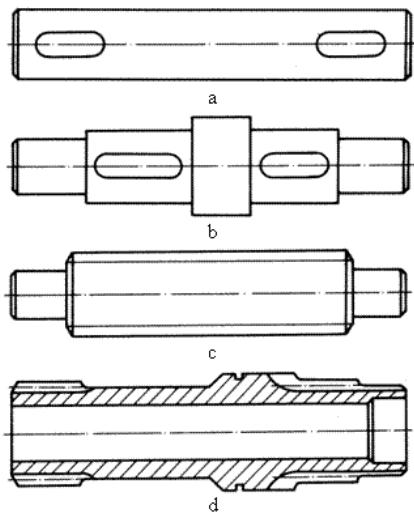
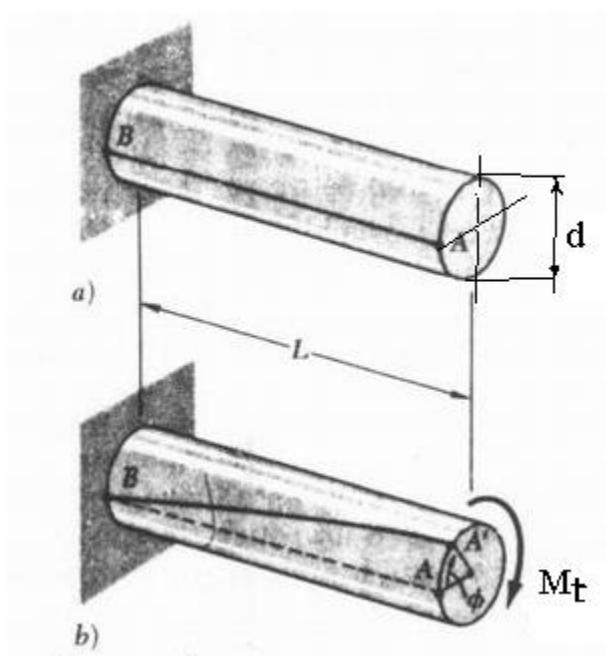
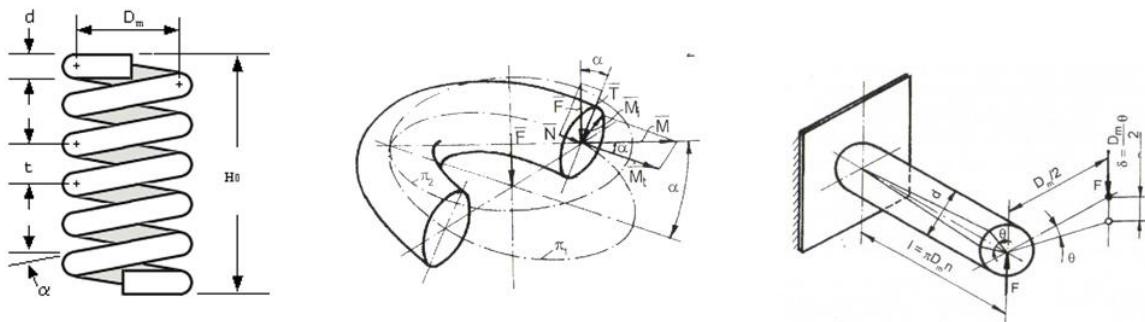


Fig. 5.2 Arbari drepti

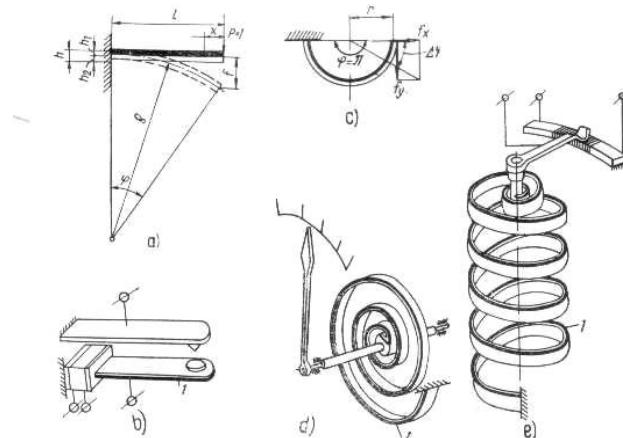
2. Solicitarea statica de torsiune. Definiti notiunea de tensiune  $\tau_t = \dots$ , deformatia torsionala  $\Phi = \dots$



3. Arcuri elicoicdale de compresiune. Elementele geometrice. Solicitari principale. Determinarea relatiei care defineste tensiunea principală din arc. Determinarea relatiei dintre sageata arcului si forta maxima care poate fi preluata.

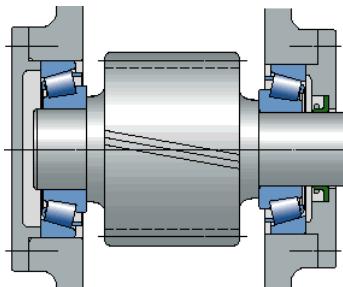


4. Arcuri bimetal. Definire. Clasificare. Legatura intre ..... si deformatie.

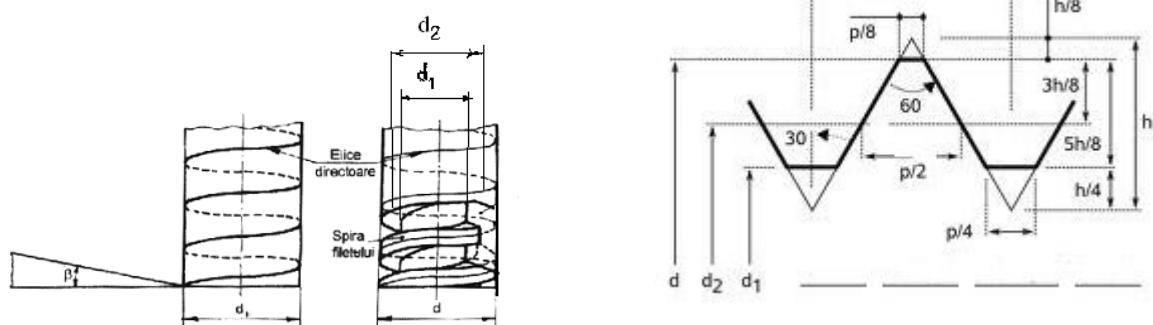


5. Rulmenti. Elemente componente. La ce se face calculul rulmentilor. Montajul rulmentilor.

Fixarea rulmentilor (reprezentare-desen tehnic)

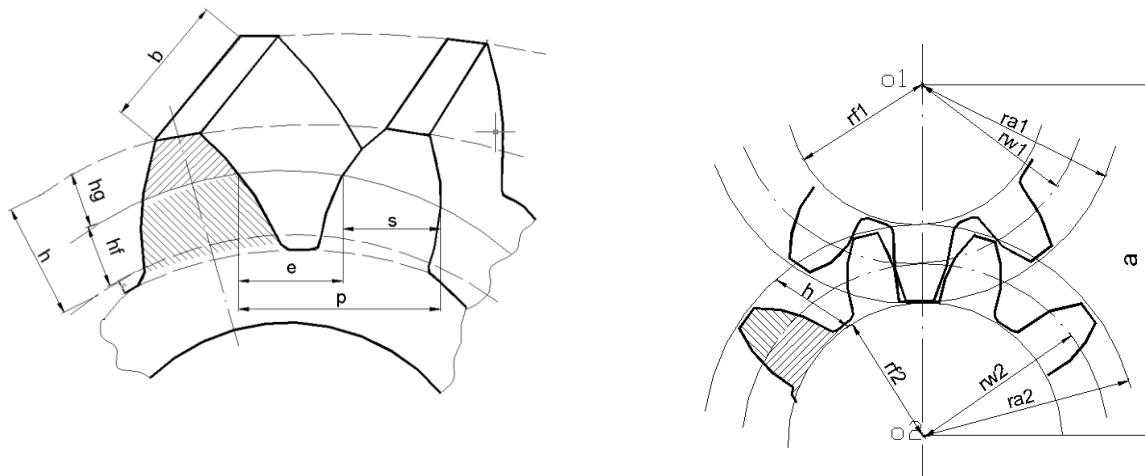


6. Transmisii cu fileti. Definirea filetelui. Elemente geometrice. Clasificarea filetelor. Calculul momentului de insurubare

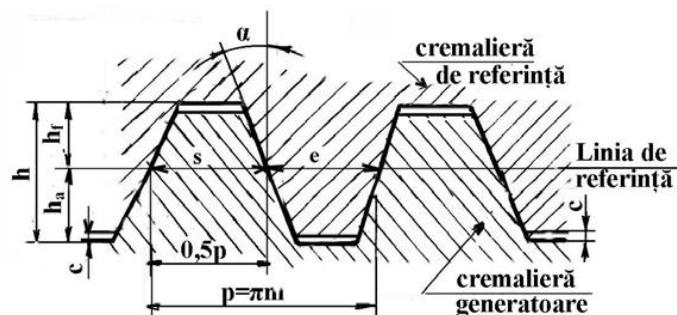


7. Transmisia planetara. Definire. Desen. Roti satelit. Calculul relatiei intre viteza unghiulara a satelitului si viteza unghiulara a bratului port satelit.

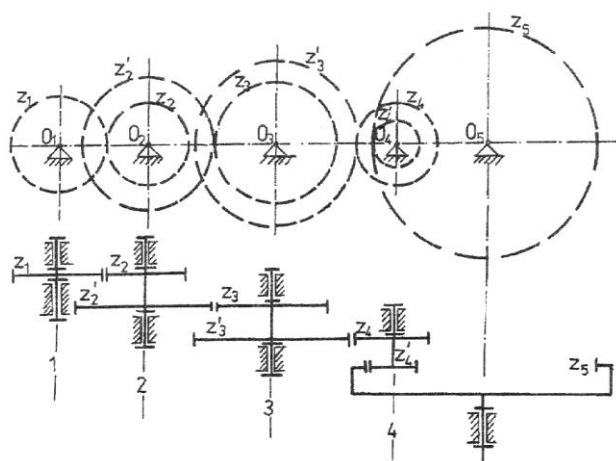
8. Geometria rotilor dintate. Diametrele cercurilor caracteristice. Definirea pasului. Definirea modulului.



9. Cremaliera de referinta. Elemente geometrice. Pasul..Modulul.



10. Trenul de roti dintate. Raportul de transmitere.



#### BIBLIOGRAFIE:

1. Barbu S., „Ingineria sistemelor mecanice“, Editura Universității „Lucian Blaga“ Sibiu, 2005.
2. Demian T., „Elemente constructive de mecanică fină“, Editura Didactică și Pedagogică, București, 1980.

## **2. DISCIPLINE DE SPECIALITATE**

### **2.1. MAŞINI ELECTRICE**

1. Reprezentați schema echivalentă a transformatorului monofazat în regim de scurtcircuit și calculați impedanța echivalentă a transformatorului în această situație.
2. Care sunt condițiile de conectare în paralel a două sau mai multe transformatoare trifazate?
3. Să se reprezinte caracteristica mecanică a unui motor asincron și să se evidențieze punctele definitorii pentru funcționarea motorului.
4. Care este fenomenul electromagnetic care stă la baza funcționării transformatorului? Reprezentați schema de principiu a unui transformator monofazat cu evidențierea fluxurilor magnetice care apar.
5. Pe baza relației de definiție a alunecării, stabiliți în ce regim funcțio-nează o mașină asincronă având alunecarea  $s = 2,21$ ?
6. Să se reprezinte caracteristica  $M = f(s)$ , cuplu funcție de alunecare, a unui motor asincron și să se evidențieze punctele definitorii pentru funcționarea motorului.
7. Cum poate fi trecută o mașină asincronă în regim de generator? Care este schimbul de puteri generator-rețea în această situație?
8. Care sunt turațiile „sincrone“ la care se construiesc mașinile de inducție, la o frecvență de 50 Hz? Cum pot fi trecute turațiile rotoarelor acestor mașini peste turația de sincronism constructivă?
9. Reprezentați alura caracteristicii mecanice a unui motor de c.c. cu excitație serie.
10. Explicați procedura utilizată la cuplarea la rețea a unui generator sincron.

### **BIBLIOGRAFIE:**

1. Panu M., „*Noțiuni generale de mașini electrice*“, Editura ULB Sibiu, 2001.
2. Dordea T., „*Mașini electrice*“, E.D.P. București, 1978.
3. Bălă C., „*Mașini electrice*“, E.D.P. București, 1979.
4. Panu M., Viorel Alina, „*Mașini Electrice – Lucrări de laborator*“, Editura Universității „Lucian Blaga“ din Sibiu, 2000.

## **2.2. ACȚIONĂRI ELECTRICE**

1. Schema motorului sincron alimentat prin convertor de frecventa autocomandat. Cum se mai numeste motorului sincron alimentat prin convertor de frecventa autocomandat.
2. Desenati caracteristicile dinamice ale unui MPP si explicati pornirea-functiunea.
3. Enumerati 3 metode de pornire ale motorului sincron. Schema principala si secventele la pornirea in asincron a motorului sincron.
4. Dati limitele de variație ale cuplului ( $M_{max}$ ;  $M_{min}$ ) la pornirea motorului asincron cu inele cu reostat in rotor. Cum se pastreaza aceste limite constante? Schema electrica pt. pornirea automata in functie de timp cu 2 trepte de rezistenta.
5. Explicati functionarea in cadrul 1 a schemei reversibile cu convertoare antiparalel si curenti de circulatie la actionarea motorului de c.c. Marcati curentii. De ce se utilizeaza?
6. In serviciul S3 o masina de actionare are  $P_N = 20 \text{ kW}$  pt.  $DAN=40\%$ . Explicati ce este serviciul S3 si ce este DA? Sa se recalculeze puterea pt.  $DA=60\%$ .
7. Un variator de tensiune continuă se comandă cu factor de umplere variabil. Explicați construcția principală a VTC și figurați semnalele I-E.
8. La pornirea stea triunghi a unui MAs desenați schema de forță, explicați comanda celor două contactoare și caracteristicile mecanice.
9. Explicați frânarea în contracurent a MasI, desenați schema de forță și caracteristicile mecanice statice.
10. Explicați comanda unui convertor tensiune-frecvență pentru MAs și caracteristicile mecanice obținute. Ce implică trecerea de la convertorul cu undă plină la MID?

### **BIBLIOGRAFIE:**

1. Modran L., „*Acționări electrice partea I, II*“, Ed. Alma Mater, Sibiu 2005.
2. Modran L., „*Acționări electrice , partea a II-a*“, Ed. Alma Mater, Sibiu 2004.
3. Tunsoiu, Gh., Seracin, E., Saal, C., „*Acționări electrice*“, E.D.P., 1982.

## 2.3 ECHIPAMENTE ELECTRICE

1. a) Un corp aflat inițial la temperatura mediului ambiant ( $\theta_a = 20^0\text{C}$ ), este parcurs de un curent electric de 8 A. După 100 s temperatura crește cu  $40^0\text{C}$ . Cât va fi temperatura corpului după încă 100 s dacă constanta termică de timp a corpului este de 100 s?  
b) Să se calculeze coeficientul de suprasarcină termică și temperatura maximă atinsă de un aparat alimentat în regim periodic intermitent, cu durata unui ciclu de 10 s și DA = 25 %. Supratemperatura staționară a aparatului este de  $60^0\text{C}$ , iar temperatura mediului ambiant este de  $20^0\text{C}$ .
2. a) Cât timp poate rezista la 2500 A un corp ce are curentul de stabilitate termică  $I_{st1} = 10 \text{ KA}$ .  
b) Cât este conductivitatea termică echivalentă a unui perete termoizolant este format din 2 straturi refractare cu grosimiile de  $\delta_1 = 6,8 \text{ cm}$  și  $\delta_2 = 8,2 \text{ cm}$  și conductivitățile termice  $\lambda_1 = 0,2 \text{ W/m}^0\text{C}$  și  $\lambda_2 = 0,4 \text{ W/m}^0\text{C}$ .
3. Un conductor de diametru 6 mm, lungime 120 cm aflat la distanța de 20 mm de un perete feromagnetic, este parcurs de un curent continuu de 20 A. Să se calculeze forța ce acionează asupra conductorului de lungime finită, paralel cu peretele.
4. Să se calculeze forța dezvoltată de un electromagnet U+I care are polul de dimensiuni  $20 \times 22 \text{ mm}$  și inducția magnetică în întregier de 1,4 T.
5. Să se calculeze coeficientul de şoc al curentului și valoarea maximă a forței specifice dezvoltate de curentul de scurtcircuit monofazat:  $i_{sc} = \sqrt{2} \cdot 10^3 \left( e^{-\frac{t}{18}} - \cos 100 \cdot \pi \cdot t \right) [\text{A}]$ , dacă distanța dintre conductoare este de 20 mm.
6. Un contact tip tulipă ( $m = 0,5$ ), din Cu-W sinterizat, supus la forțe de apăsare de 10 și 20 N, are rezistențele de contact de  $50 \mu\Omega$  și  $120 \mu\Omega$ . Ce rezistență de contact va avea la 30 N.
7. O creștere cu  $2^0\text{C}$  a temperaturii unui contact electric duce la creșterea cu 40% a căderii de tensiune pe contact. Dacă temperatura mediului ambiant este de  $25^0\text{C}$  să se afle temperatura inițială și finală a contactului.

8. a) Ce principii de stingere a arcului electric cunoașteți? Care sunt caracteristicile statice ale arcului electric de c.c.?
- b) Ce aparate de comutație de joasă tensiune cunoașteți?
- c) Ce echipamente electrice de protecție cunoașteți?
- d) Ce echipamente electrice pot asigura protecția la scurtcircuit a unei instalații electrice?
- e) De ce este mai avantajoasă acționarea contactoarelor cu electromagneți de c.c. față de cei de c.a.?
9. a) Desenați schema electrică de forță, pentru pornirea stea-triunghi, inversarea de sens și protecția la suprasarcină, supracurenti și scurtcircuit a unui motor asincron.
- b) Ce este caracteristica la rece și cea la cald a unui releu termobimetalic?
10. a) De cine depinde numărul de plăci feromagnetice ale camerei de stingere a unui contactor electromagnetic de c.a.?
- b) Ce tip de cameră de stingere se folosește la echipamentele de comutație de c.a. de joasă tensiune?
- c) Ce criterii stau la baza alegerii unui contactor?
- d) Ce rol au rezistențele economizatoare?
- e) Ce dezavantaje au contactoarele statice față de contactoarele electomagnetic?
- f) Ce este și ce rol are contactul de automenținere al unui contactor electromagnetic?

## BIBLIOGRAFIE:

1. Popescu L., „Aparate Electrice Volumul I“, Editura „Alma Mater“ Sibiu 2003.
2. Popescu L., „Aparate Electrice Volumul II“, Editura „Alma Mater“ Sibiu 2003.
3. Vasilievici Al., „Aparate și echipamente electrice, vol. I, II“, Editura M.S., Sibiu, 1996

## **2.4. ELECTRONICĂ DE PUTERE**

1. Conversiile parametrice ale energiei electrice determină grupe de convertoare statice. Care sunt acestea?
2. Care este procesul electronic determinant în funcționarea convertoarelor statice?
3. Care sunt dispozitivele de comutație energetică (principale) și ce sunt ele în fond în electronica de putere?
4. Pe caracteristicile dinamice ale dispozitivelor semiconductoare de comutație energetică, dintre timpii de comutație care este cel mai semnificativ?
5. Pentru îmbunătățirea formelor de undă livrate consumatorului ce procese se utilizează și cum sunt materializate ele?
6. Ce elemente sunt redresoarele din punct de vedere a circuitelor electrice de distribuție a energiei electrice și metodele de ameliorare?
7. Enumerați tipurile de bază ale variatoarelor de tensiune continuă (VTC).
8. Care este metoda de comandă cea mai larg răspândită la VTC-uri în special și la convertoare în general?
9. Enumerați blocurile funcționale ale unui variator de tensiune alternativă de concepție recentă
10. Ce principii de bază se utilizează în realizarea convertoarelor statice moderne?

### **BIBLIOGRAFIE:**

1. Popescu V., „*Electronică de putere*“, Editura de Vest, Timișoara, 1998.
2. Ionescu F., „*Electronică de putere*“, Editura Tehnică, București, 1998.
3. Ionescu F., ş.a. „*Electronică de putere*“, Editura ICPE, București, 2000

## **2.5 PRODUCEREA, TRANSPORTUL SI DISTRIBUTIA ENERGIEI ELECTRICE**

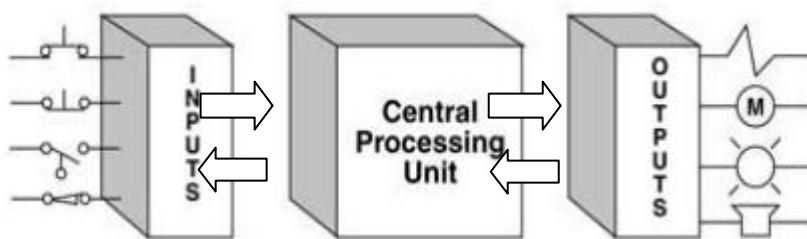
1. Definiti sistemul energetic, respectiv sistemul electroenergetic
2. Explicati principiul de functionare al generatorului sincron
3. Clasificati retelele electrice din punct de vedere al destinatiei
4. Clasificati retelele electrice dupa modul de tratare al neutrului
5. Ce este neutrul electric? Cum poate fi pusa in evidenta existenta sa?
6. Prezentati rolul bobine de stingere in cazul retelelor electrice
7. Ce valoare are potentialul neutrului retelelor electrice trifazate aflate in regim normal de functionare? Demonstrati
8. Prezentati avantajele, respectiv dezavantajele retelelor electrice cu neutrul izolat fata de pamant
9. Prezentati avantajele, respectiv dezavantajele retelelor electrice cu neutrul legat direct la pamant
10. Prezentati situația neutrului rețelelor electrice pentru diferite nivele de tensiune

### **BIBLIOGRAFIE:**

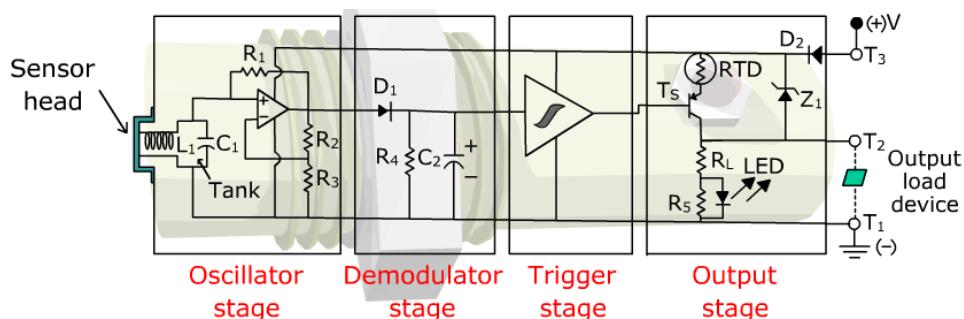
- 1. VINTAN MARIA** – *Rețele de transport și distribuție a energiei electrice*, ISBN 973-632-125-8, Editura Alma Mater, 2004, Sibiu; cota Biblioteca ULBS 49.993
- 2. VINTAN MARIA** – *Producerea, transportul și distribuția energiei electrice*, ISBN 978-973-755-449-9, Editura Matrix Rom, 2009, București (<http://www.matrixrom.ro/romanian/editura/domenii/electrotehnica.php?id=923#923>) cota Biblioteca ULBS 54.030, 621.3/V64

## 2.6 AUTOMATIZARI PENTRU MAȘINI UNELTE

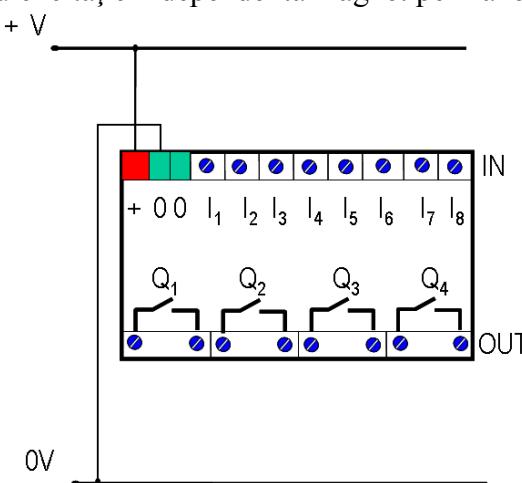
1. Explicați funcționarea unui PLC



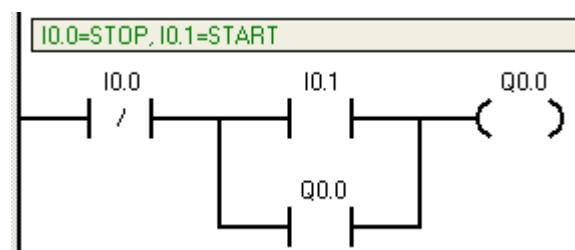
2. Care este rolul unui Trigger într-un senzor de proximitate



3. Efectuați conexiunile la 4 ieșiri digitale ale unui PLC pentru comanda în punte „H” a unui motor de cc cu excitație independentă magnet permanent

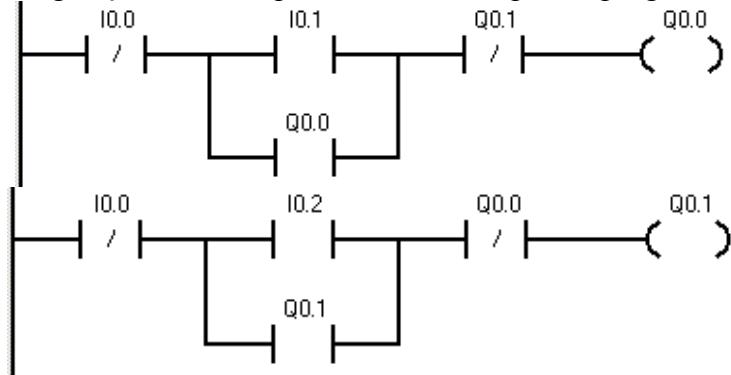


4. Scrieți un program în STL pentru automatul: „START”, automenținere și „STOP”.
5. Scrieți corespondența în funcții logice a programului scris în Ladder diagram

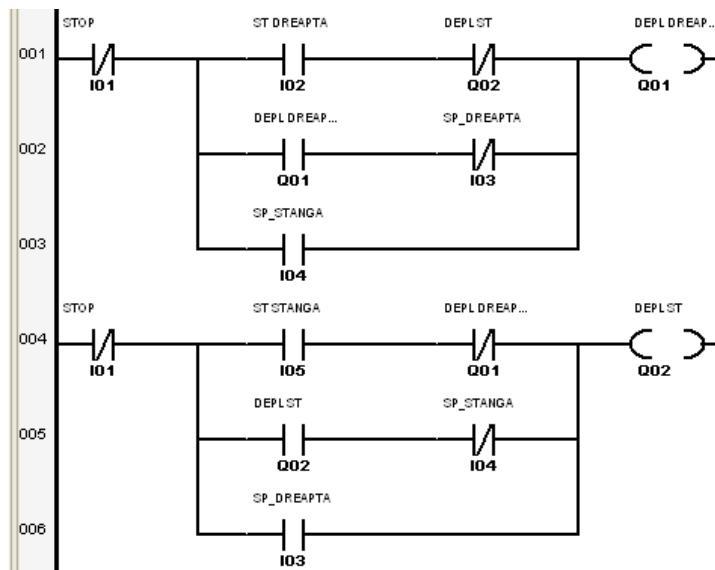


6. Enumerați părțile componente și descrieți rolul lor în cazul unui senzor de proximitate capacativ?

7. Arătați o configurație hardware pe baza unui PLC pentru programul:



8. Explicați programul automatizării mișcării în două sensuri controlată cu senzori de proximitate



9. Comparați encoderul incremental optic cu encoderul absolut optic

10. Descrieți cei trei pași importanți în funcționarea unui PLC

## BIBLIOGRAFIE:

1. Automatizari în sisteme de productie, Breaz, R.,E., Bogdan, L., Editura Universitatii "Lucian Blaga" din Sibiu, 2003
2. Echipamente numerice, Îndrumar de laborator. Bogdan, l., Telea, D., Bârsan, I., Editura Universității
3. Acționări și comenzi electrice, Îndrumar de laborator, Bogdan, l., Bârsan, i., Telea, d., Editura
4. Acționarea electrică a mașinilor unelte și roboților industriali, Bogdan, L., Dorin, A., Editura BREN-PROD București, ISBN-973-9261-86-8, 1998
5. Conducerea cu calculatorul a sistemelor flexibile de fabricație L. Bogdan, și colectiv Editura Universității "Lucian Blaga" din Sibiu, 1994
6. Echipamente de comandă cu logica programată. Delesega, I., Vasilievici, A. Editura Politehnica, Timisoara, 1998.
7. Actionari si comenzi electrice-Indrumar de laborator, Editura Universitatii "Lucian Blaga" din Sibiu, 2011